

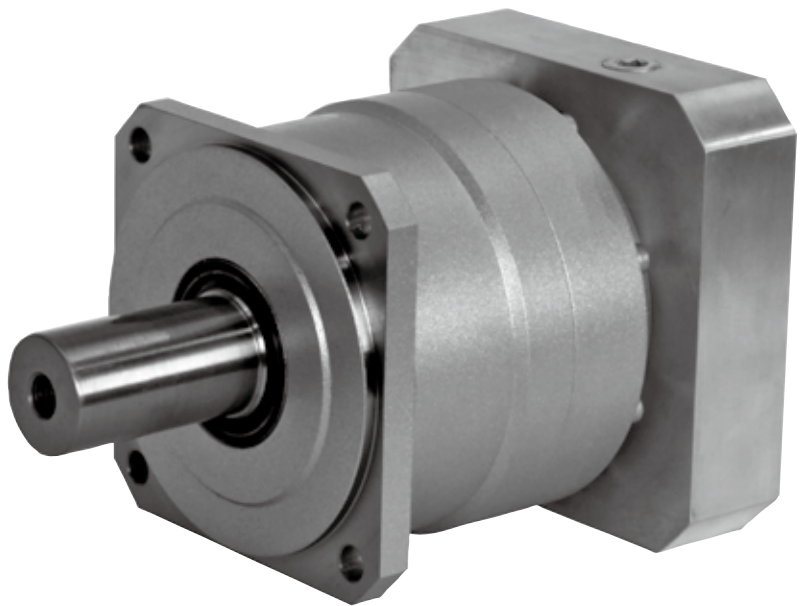
**SHIMPO**

For servo motor  
**ABLE REDUCER**

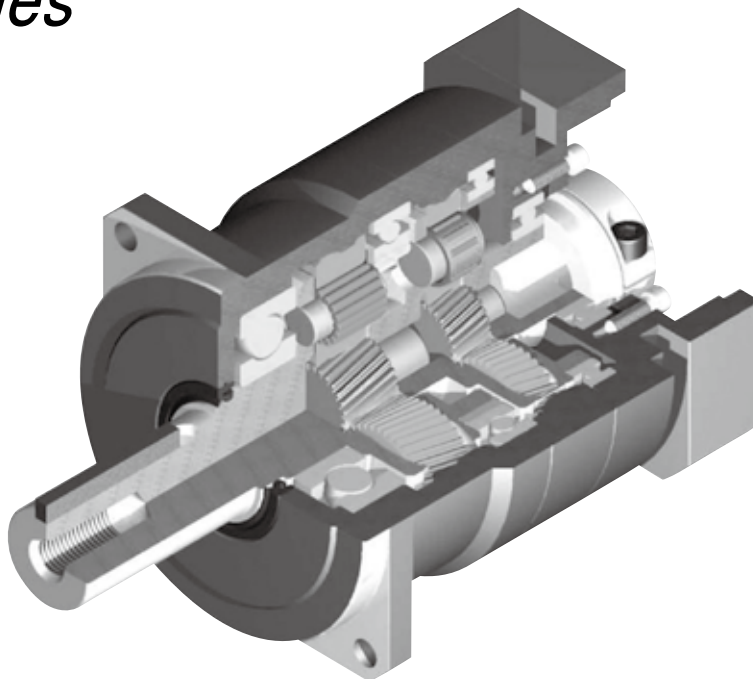
서보모터 전용

**에이블 감속기**

**VRB Series**



# VRB series



## 조용한 소음

헬리컬 기어 채용으로 저진동, 저소음 실현

## Quiet operation

Helical gears contribute to reduce vibration and noise.

## 고정밀도

표준 백래쉬 3 분, 정밀한 위치제어에 위력 발휘

## High precision

Standard backlash is 3 arc-min, ideal for precision control.

## 고강성 · 고토크

전체를 니들 롤러 베어링을 채용하여, 고강성 · 고토르크의 대폭 업그레이드

## High rigidity & torque

High rigidity & high torque were achived by uncaged needle roller bearings.

## 어댑터 · 부상 방식

모든 서보 모터에 취부 가능

## Adapter-bushing connection

Can be attached to any motor all over the world.

## 윤활유 누유 우려가 없음

고점도로 분리하기 어려운 윤활유를 사용하여 윤활유 누유에 완벽 대비

## No grease leakage

Perfect solution using high viscosity anti-separation grease.

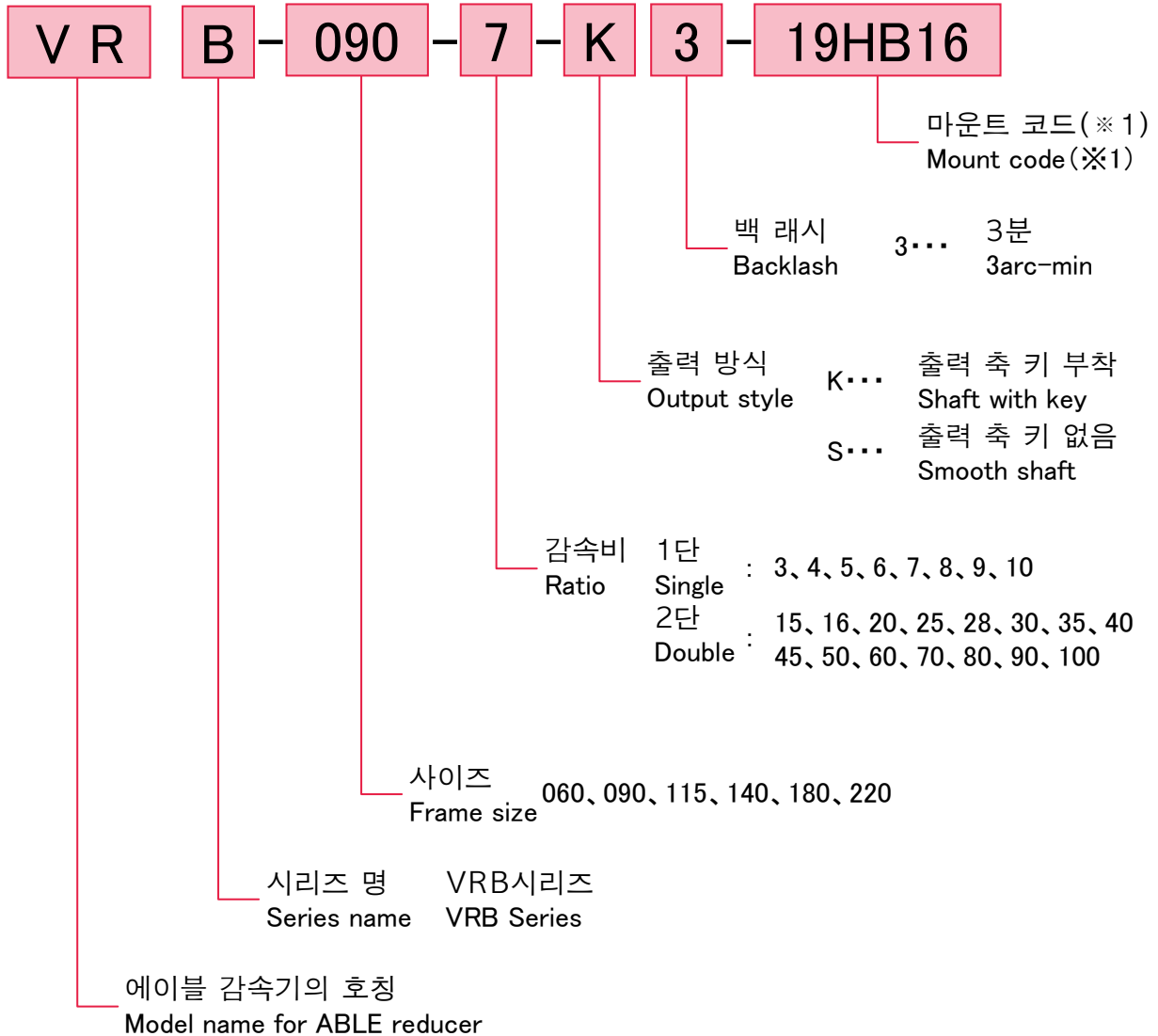
## 유지, 보수가 필요 없음!

제품의 수명이 다할 때까지 윤활유 교환 불필요  
설치 형태도 자유자재

## Maintenance-free

No need to replace the grease for the life of the unit.  
Can be attached in any position.

# VRB series



## ※1 마운트 코드

마운트 코드는 설치 모터에 의해 결정됩니다.  
홈페이지상의 선정 툴에서 확인할 수 있습니다.  
궁금한 사항은 문의해 주십시오.

## 선정 툴 (한국어)

(<http://www.nidec-shimpo.co.jp/selection/kor/>)

## ※1 Mount code

Mount code varies depending on the motor.  
Please refer to reducer selection tool or contact us  
for more information.

## Selection tool (Korea)

(<http://www.nidec-shimpo.co.jp/selection/kor/>)

## VRB-060

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균 입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고 입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
060	1단 Single	3	18	35	80	3000	6000	430	310
		4	27	50	100	3000	6000	470	360
		5	27	50	100	3000	6000	510	390
		6	27	50	100	3000	6000	540	430
		7	27	50	100	3000	6000	570	460
		8	27	50	100	3000	6000	600	480
		9	18	35	80	3000	6000	620	510
		10	18	35	80	3000	6000	640	530
		15	18	35	80	3000	6000	740	630
		16	27	50	100	3000	6000	750	650
	2단 Double	20	27	50	100	3000	6000	810	720
		25	27	50	100	3000	6000	870	790
		28	27	50	100	3000	6000	910	830
		30	18	35	80	3000	6000	930	860
		35	27	50	100	3000	6000	980	920
		40	27	50	100	3000	6000	1000	970
		45	18	35	80	3000	6000	1100	1000
		50	27	50	100	3000	6000	1100	1100
		60	27	50	100	3000	6000	1200	1100
		70	27	50	100	3000	6000	1200	1100
		80	27	50	100	3000	6000	1200	1100
		90	18	35	80	3000	6000	1200	1100
		100	18	35	80	3000	6000	1200	1100

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	※10 중량 Weight	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 8$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 14$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 19$ )
			[N]	[N]	[kg]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
060	1단 Single	3	1200	1100	1.4	0.14	0.22	0.43
		4	1200	1100		0.095	0.17	0.38
		5	1200	1100		0.077	0.16	0.36
		6	1200	1100		0.068	0.15	0.36
		7	1200	1100		0.062	0.14	0.35
		8	1200	1100		0.059	0.14	0.35
		9	1200	1100		0.057	0.14	0.34
		10	1200	1100		0.056	0.14	0.34
		15	1200	1100		0.055	0.14	-
		16	1200	1100		0.057	0.14	-
	2단 Double	20	1200	1100	1.6	0.054	0.13	-
		25	1200	1100		0.053	0.13	-
		28	1200	1100		0.055	0.14	-
		30	1200	1100		0.049	0.13	-
		35	1200	1100		0.053	0.13	-
		40	1200	1100		0.049	0.13	-
		45	1200	1100		0.053	0.13	-
		50	1200	1100		0.049	0.13	-
		60	1200	1100		0.049	0.13	-
		70	1200	1100		0.049	0.13	-
		80	1200	1100		0.049	0.13	-
		90	1200	1100		0.049	0.13	-
		100	1200	1100		0.049	0.13	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.

VRB-090

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
090	1단 Single	3	50	80	200	3000	6000	810	930
		4	75	125	250	3000	6000	890	1100
		5	75	125	250	3000	6000	960	1200
		6	75	125	250	3000	6000	1000	1300
		7	75	125	250	3000	6000	1100	1300
		8	75	125	250	3000	6000	1100	1400
		9	50	80	200	3000	6000	1200	1500
		10	50	80	200	3000	6000	1200	1600
		15	50	80	200	3000	6000	1400	1900
		16	75	125	250	3000	6000	1400	1900
	2단 Double	20	75	125	250	3000	6000	1500	2100
		25	75	125	250	3000	6000	1600	2200
		28	75	125	250	3000	6000	1700	2200
		30	50	80	200	3000	6000	1700	2200
		35	75	125	250	3000	6000	1800	2200
		40	75	125	250	3000	6000	1900	2200
		45	50	80	200	3000	6000	2000	2200
		50	75	125	250	3000	6000	2100	2200
		60	75	125	250	3000	6000	2200	2200
		70	75	125	250	3000	6000	2300	2200
		80	75	125	250	3000	6000	2400	2200
		90	50	80	200	3000	6000	2400	2200
		100	50	80	200	3000	6000	2400	2200

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	※10 중량 Weight	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 8$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 14$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 19$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 28$ )
			[N]	[N]	[kg]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
090	1단 Single	3	2400	2200	3.7	-	0.72	1.2	3.2
		4	2400	2200		-	0.49	0.95	3.0
		5	2400	2200		-	0.40	0.86	2.9
		6	2400	2200		-	0.36	0.82	2.8
		7	2400	2200		-	0.32	0.79	2.8
		8	2400	2200		-	0.31	0.77	2.8
		9	2400	2200		-	0.29	0.76	2.8
		10	2400	2200		-	0.29	0.75	2.8
		15	2400	2200	4.2	0.13	0.28	0.72	-
		16	2400	2200		0.15	0.30	0.74	-
		20	2400	2200		0.13	0.28	0.72	-
		25	2400	2200		0.12	0.28	0.71	-
		28	2400	2200		0.14	0.29	0.73	-
		30	2400	2200		0.10	0.25	0.70	-
		35	2400	2200		0.12	0.27	0.71	-
		40	2400	2200		0.099	0.25	0.70	-
		45	2400	2200		0.12	0.27	0.71	-
		50	2400	2200		0.098	0.25	0.69	-
		60	2400	2200		0.098	0.25	0.69	-
		70	2400	2200		0.097	0.25	0.69	-
		80	2400	2200		0.097	0.25	0.69	-
		90	2400	2200		0.097	0.25	0.69	-
		100	2400	2200		0.097	0.25	0.69	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.

## VRB-115

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
115	1단 Single	3	120	225	500	3000	6000	1300	1500
		4	120	330	625	3000	6000	1500	1700
		5	180	330	625	3000	6000	1600	1900
		6	180	330	625	3000	6000	1700	2000
		7	180	330	625	3000	6000	1800	2100
		8	180	330	625	3000	6000	1900	2300
		9	120	225	500	3000	6000	1900	2400
		10	120	225	500	3000	6000	2000	2500
		15	120	225	500	3000	6000	2300	3000
		16	180	330	625	3000	6000	2300	3100
	2단 Double	20	180	330	625	3000	6000	2500	3400
		25	180	330	625	3000	6000	2700	3700
		28	180	330	625	3000	6000	2800	3900
		30	120	225	500	3000	6000	2900	3900
		35	180	330	625	3000	6000	3000	3900
		40	180	330	625	3000	6000	3200	3900
		45	120	225	500	3000	6000	3300	3900
		50	180	330	625	3000	6000	3400	3900
		60	180	330	625	3000	6000	3600	3900
		70	180	330	625	3000	6000	3800	3900
		80	180	330	625	3000	6000	4000	3900
		90	120	225	500	3000	6000	4200	3900
		100	120	225	500	3000	6000	4300	3900

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	중량 Weight	※10 관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 14$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 19$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 28$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 38$ )
			[N]	[N]		[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
115	1단 Single	3	4300	3900	8	-	3.3	5.3	13
		4	4300	3900		-	2.0	4.1	12
		5	4300	3900		-	1.6	3.6	11
		6	4300	3900		-	1.3	3.3	11
		7	4300	3900		-	1.1	3.2	11
		8	4300	3900		-	1.0	3.1	11
		9	4300	3900		-	0.98	3.0	11
		10	4300	3900		-	0.95	3.0	11
	2단 Double	15	4300	3900	8.9	0.43	0.86	2.8	-
		16	4300	3900		0.48	0.92	2.9	-
		20	4300	3900		0.40	0.83	2.8	-
		25	4300	3900		0.38	0.82	2.8	-
		28	4300	3900		0.44	0.88	2.8	-
		30	4300	3900		0.29	0.74	2.7	-
		35	4300	3900		0.37	0.81	2.7	-
		40	4300	3900		0.28	0.73	2.7	-
		45	4300	3900		0.37	0.80	2.7	-
		50	4300	3900		0.28	0.73	2.7	-
		60	4300	3900		0.28	0.73	2.7	-
		70	4300	3900		0.28	0.73	2.7	-
		80	4300	3900		0.28	0.73	2.7	-
		90	4300	3900		0.27	0.73	2.7	-
		100	4300	3900		0.27	0.73	2.7	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.

VRB-140

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
140	1단 Single	3	240	470	1000	2000	4000	3200	2400
		4	240	700	1250	2000	4000	3500	2700
		5	360	700	1250	2000	4000	3800	3000
		6	360	700	1250	2000	4000	4000	3300
		7	360	700	1250	2000	4000	4200	3500
		8	360	700	1250	2000	4000	4400	3700
		9	240	470	1000	2000	4000	4600	3900
		10	240	470	1000	2000	4000	4700	4100
		15	240	470	1000	2000	4000	5400	4900
		16	360	700	1250	2000	4000	5500	5000
	2단 Double	20	360	700	1250	2000	4000	6000	5500
		25	360	700	1250	2000	4000	6400	6100
		28	360	700	1250	2000	4000	6700	6400
		30	240	470	1000	2000	4000	6800	6600
		35	360	700	1250	2000	4000	7200	7000
		40	360	700	1250	2000	4000	7500	7500
		45	240	470	1000	2000	4000	7800	7900
		50	360	700	1250	2000	4000	8100	8200
		60	360	700	1250	2000	4000	8600	8200
		70	360	700	1250	2000	4000	9100	8200
		80	360	700	1250	2000	4000	9100	8200
		90	240	470	1000	2000	4000	9100	8200
		100	240	470	1000	2000	4000	9100	8200

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	중량 Weight	※10 관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 19$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 28$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 38$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 48$ )
			[N]	[N]		[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
140	1단 Single	3	9100	8200	16	-	12	20	42
		4	9100	8200		-	7.5	15	37
		5	9100	8200		-	5.8	14	36
		6	9100	8200		-	4.9	13	35
		7	9100	8200		-	4.1	12	34
		8	9100	8200		-	3.8	12	34
		9	9100	8200		-	3.6	11	34
		10	9100	8200		-	3.5	11	34
		15	9100	8200	17	1.3	3.2	11	-
		16	9100	8200		1.5	3.5	11	-
	2단 Double	20	9100	8200		1.2	3.1	11	-
		25	9100	8200		1.1	3.1	11	-
		28	9100	8200		1.4	3.3	11	-
		30	9100	8200		0.85	2.8	10	-
		35	9100	8200		1.1	3.1	11	-
		40	9100	8200		0.83	2.8	10	-
		45	9100	8200		1.1	3.0	11	-
		50	9100	8200		0.81	2.8	10	-
		60	9100	8200		0.81	2.8	10	-
		70	9100	8200		0.80	2.8	10	-
		80	9100	8200		0.80	2.8	10	-
		90	9100	8200		0.80	2.8	10	-
		100	9100	8200		0.80	2.8	10	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.



VRB-180

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
180	1단 Single	3	500	970	2200	1500	3000	5600	4300
		4	750	1400	2750	1500	3000	6200	4900
		5	750	1400	2750	1500	3000	6700	5400
		6	750	1400	2750	1500	3000	7100	5800
		7	750	1400	2750	1500	3000	7400	6300
		8	750	1400	2750	1500	3000	7800	6600
		9	500	970	2200	1500	3000	8100	7000
		10	500	970	2200	1500	3000	8400	7300
		15	500	970	2200	1500	3000	9600	8700
		16	750	1400	2750	1500	3000	9800	8900
	2단 Double	20	750	1400	2750	1500	3000	11000	9900
		25	750	1400	2750	1500	3000	11000	11000
		28	750	1400	2750	1500	3000	12000	11000
		30	500	970	2200	1500	3000	12000	12000
		35	750	1400	2750	1500	3000	13000	13000
		40	750	1400	2750	1500	3000	13000	13000
		45	500	970	2200	1500	3000	14000	14000
		50	750	1400	2750	1500	3000	14000	14000
		60	750	1400	2750	1500	3000	15000	14000
		70	750	1400	2750	1500	3000	15000	14000
		80	750	1400	2750	1500	3000	15000	14000
		90	500	970	2200	1500	3000	15000	14000
		100	500	970	2200	1500	3000	15000	14000

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	중량 Weight	※10 관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 28$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 38$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 48$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 65$ )
			[N]	[N]		[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
180	1단 Single	3	15000	14000	36	-	44	66	130
		4	15000	14000		-	28	50	110
		5	15000	14000		-	22	44	100
		6	15000	14000		-	18	41	100
		7	15000	14000		-	16	38	99
		8	15000	14000		-	15	37	97
		9	15000	14000		-	14	36	97
		10	15000	14000		-	14	36	96
	2단 Double	15	15000	14000	37	4.7	12	34	-
		16	15000	14000		5.4	13	35	-
		20	15000	14000		4.4	12	34	-
		25	15000	14000		4.2	12	34	-
		28	15000	14000		4.9	13	35	-
		30	15000	14000		3.2	11	33	-
		35	15000	14000		4.1	12	34	-
		40	15000	14000		3.2	11	33	-
		45	15000	14000		4.0	12	34	-
		50	15000	14000		3.1	11	33	-
		60	15000	14000		3.1	11	33	-
		70	15000	14000		3.1	11	33	-
		80	15000	14000		3.1	11	33	-
		90	15000	14000		3.1	11	33	-
		100	15000	14000		3.1	11	33	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.



VRB-220

사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※1 허용 출력 토크 Nominal output torque	※2 허용 최대 토크 Maximum output torque	※3 비상시 최대 토크 Emergency stop torque	※4 허용 평균입력 회전수 Nominal input speed	※5 허용 최고입력 회전수 Maximum input speed	※6 허용 레이디얼 하중 Permitted radial load	※7 허용 스러스트 하중 Permitted axial load
			[Nm]	[Nm]	[Nm]	[rpm]	[rpm]	[N]	[N]
220	1단 Single	3	1000	1600	4000	1000	2000	5800	6400
		4	1500	2300	5000	1000	2000	6400	7200
		5	1500	2300	5000	1000	2000	6900	7900
		6	1500	2300	5000	1000	2000	7300	8600
		7	1500	2300	5000	1000	2000	7700	9200
		8	1500	2200	5000	1000	2000	8000	9700
		9	1000	1900	4000	1000	2000	8400	10000
		10	1000	1600	4000	1000	2000	8700	11000
		15	1000	1600	4000	1000	2000	9900	13000
		16	1500	2300	5000	1000	2000	10000	13000
	2단 Double	20	1500	2300	5000	1000	2000	11000	14000
		25	1500	2300	5000	1000	2000	12000	14000
		28	1500	2300	5000	1000	2000	12000	14000
		30	1000	1600	4000	1000	2000	13000	14000
		35	1500	2300	5000	1000	2000	13000	14000
		40	1500	2300	5000	1000	2000	14000	14000
		45	1000	1300	4000	1000	2000	14000	14000
		50	1500	2300	5000	1000	2000	15000	14000
		60	1500	2300	5000	1000	2000	15000	14000
		70	1500	2300	5000	1000	2000	15000	14000
		80	1500	1800	5000	1000	2000	15000	14000
		90	1000	1300	4000	1000	2000	15000	14000
		100	1000	1200	4000	1000	2000	15000	14000

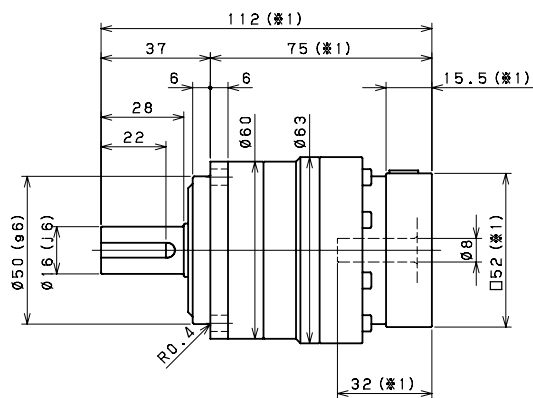
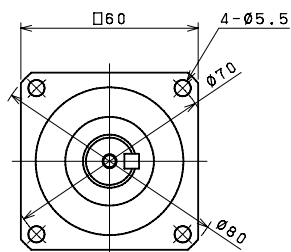
사이즈 Frame size	단수 Stage	감속비 Ratio	※8 허용 최대 레이디얼 하중 Maximum radial load	※9 허용 최대 스러스트 하중 Maximum axial load	※10 중량 Weight	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 38$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 48$ )	관성 모멘트 Moment of inertia ( $\leq \phi 65$ )
			[N]	[N]	[kg]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]	[kgcm <sup>2</sup> ]
220	1단 Single	3	15000	14000	53	-	90	150
		4	15000	14000		-	62	120
		5	15000	14000		-	52	110
		6	15000	14000		-	47	110
		7	15000	14000		-	42	100
		8	15000	14000		-	40	100
		9	15000	14000		-	39	99
		10	15000	14000		-	38	98
	2단 Double	15	15000	14000	54	14	36	-
		16	15000	14000		16	37	-
		20	15000	14000		14	35	-
		25	15000	14000		14	35	-
		28	15000	14000		15	36	-
		30	15000	14000		12	34	-
		35	15000	14000		13	35	-
		40	15000	14000		12	33	-
		45	15000	14000		13	35	-
		50	15000	14000		12	33	-
		60	15000	14000		12	33	-
		70	15000	14000		12	33	-
		80	15000	14000		12	33	-
		90	15000	14000		12	33	-
		100	15000	14000		12	33	-

- ※ 1 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 ※ 2 기동·정지시에 허용되는 최대치  
 ※ 3 충격 등이 작용했을 때에 허용되는 최대치 (빈도는 1,000 회까지)  
 ※ 4 운전 중의 평균 입력 회전수의 허용 최대치  
 ※ 5 연속 운전이 아닌 조건하에서의 허용 최고입력 회전수  
 ※ 6 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중앙에 작용, 스러스트 하중이 0 일 때)  
 ※ 7 입력 회전수가 정격 회전수일 때, 수명 20,000 시간이 되는 값  
 (축 중심에 작용, 레이디얼 하중이 0 일 때)  
 ※ 8 레이디얼 하중의 허용 최대치  
 ※ 9 스러스트 하중의 허용 최대치  
 ※ 10 감속비 및 입력 축 치수에 의해 약간 달라집니다

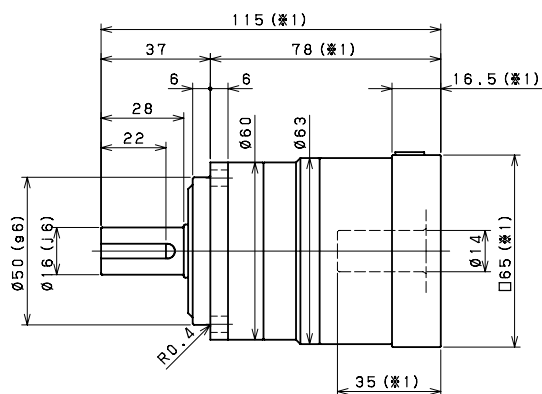
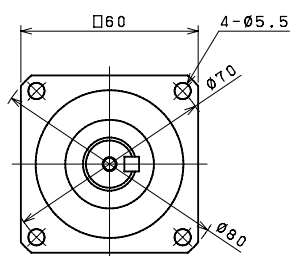
- ※ 1 With nominal input speed, service life is 20,000 hours.  
 ※ 2 The maximum torque when starting and stopping.  
 ※ 3 The maximum torque when it receives shock (up to 1,000 times)  
 ※ 4 The maximum average input speed.  
 ※ 5 The maximum momentary input speed.  
 ※ 6 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output shaft center, at axial load 0)  
 ※ 7 With this load and nominal input speed, service life will be 20,000 hours.  
 (Applied to the output side bearing, at radial load 0)  
 ※ 8 The maximum radial load the reducer can accept.  
 ※ 9 The maximum axial load the reducer can accept.  
 ※ 10 The weight may vary slightly model to model.

VRB-060 1단 1stage

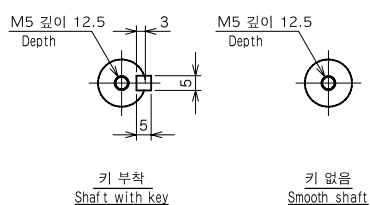
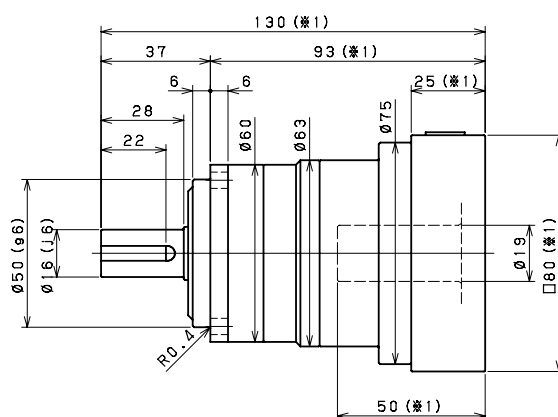
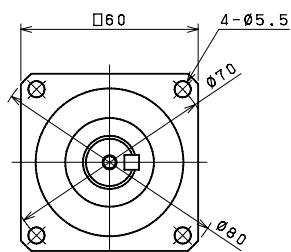
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 8$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 14$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

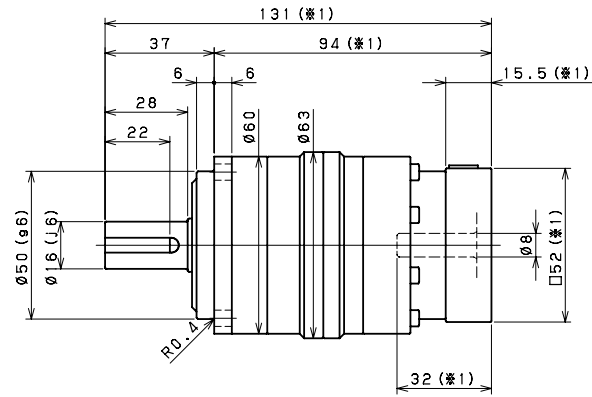
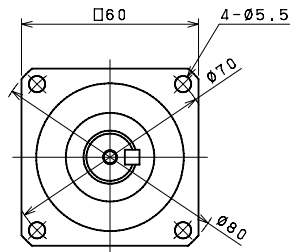
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

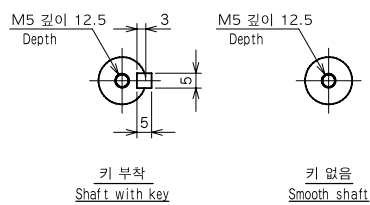
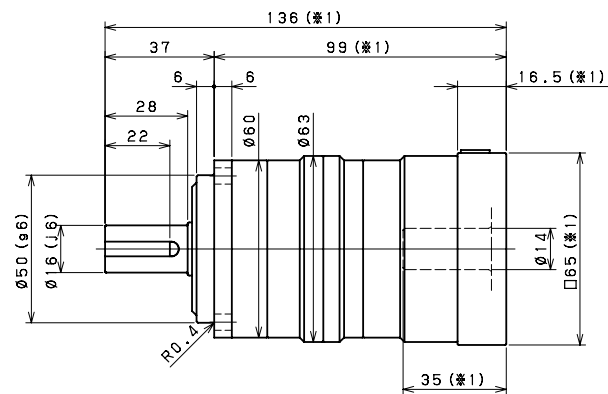
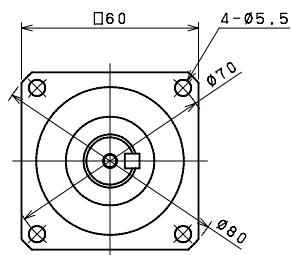
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-060 2단 2stage

입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 8$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 14$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

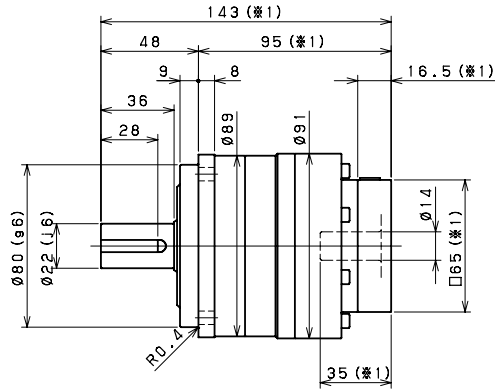
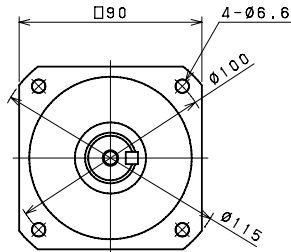
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

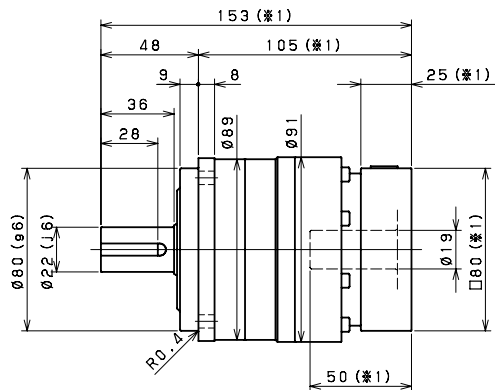
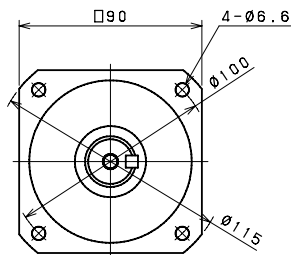
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-090 1단 1stage

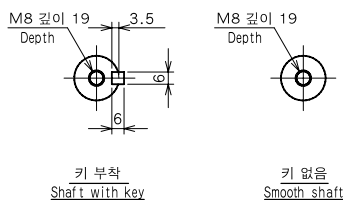
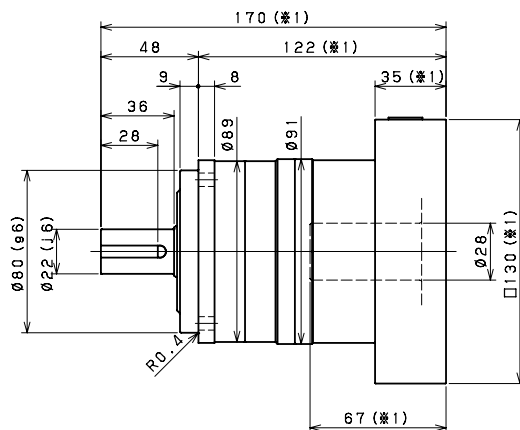
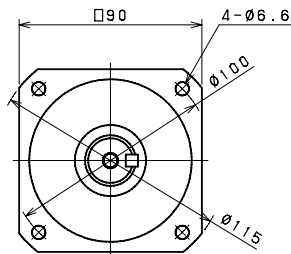
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 14$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



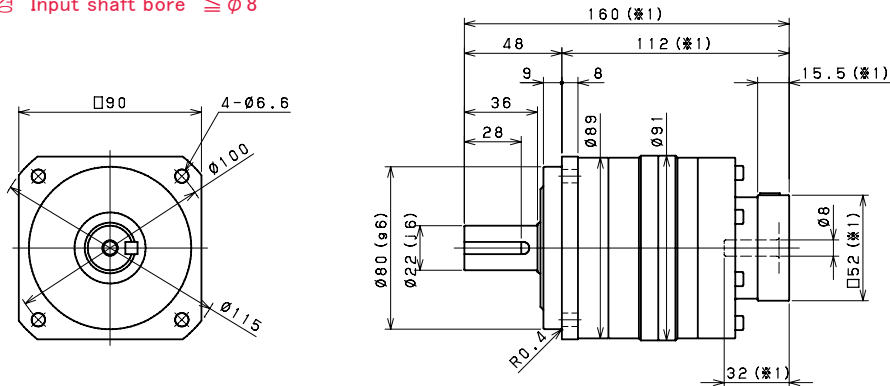
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



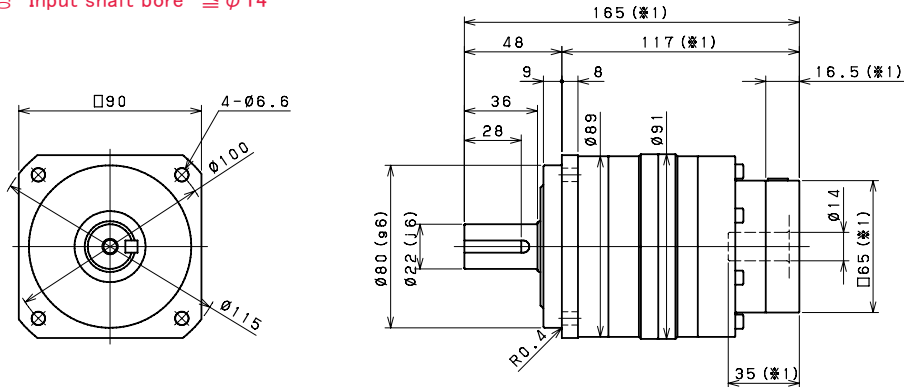
- ※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.
- ※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

## VRB-090 2단 2stage

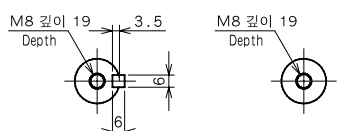
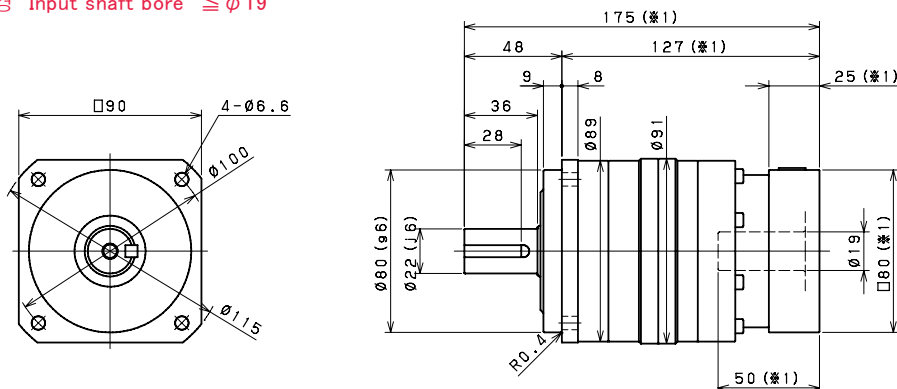
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 8$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 14$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



키 부착  
Shaft with key

키 없음  
Smooth shaft

※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

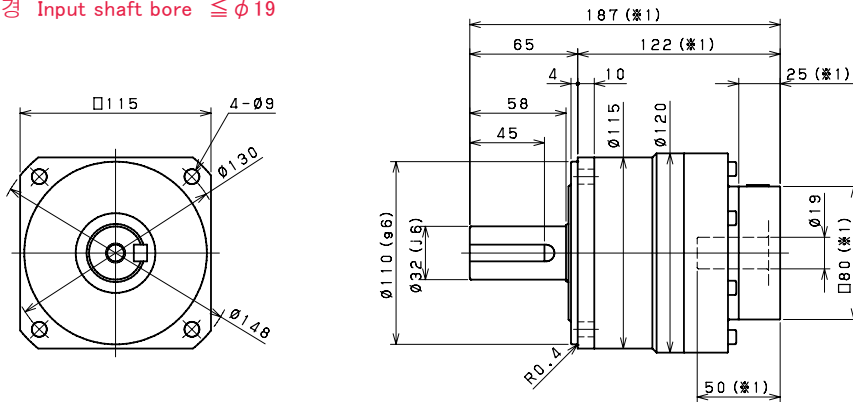
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

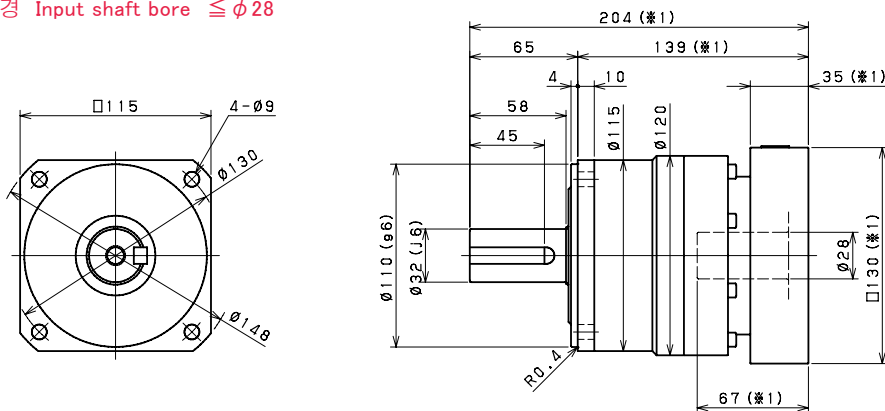
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-115 1단 1stage

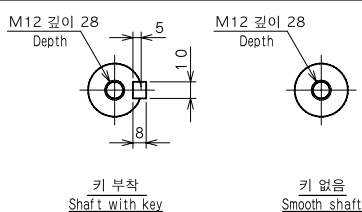
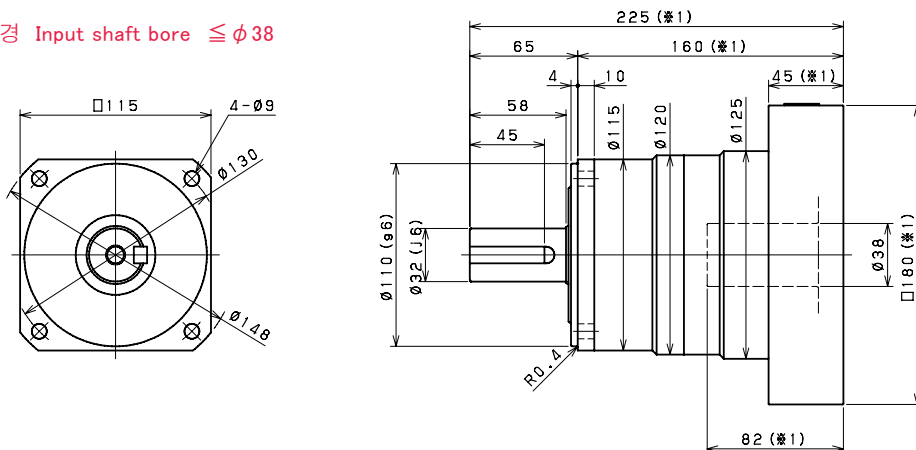
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

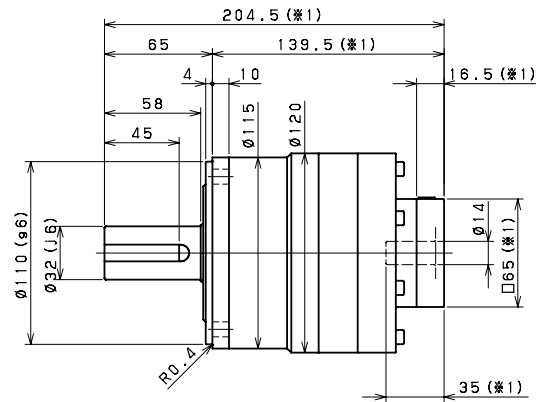
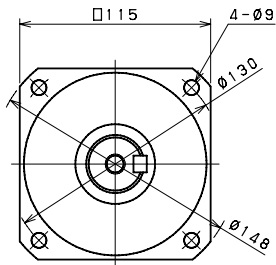
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

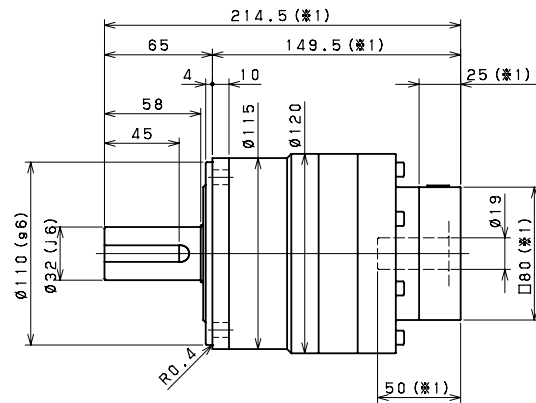
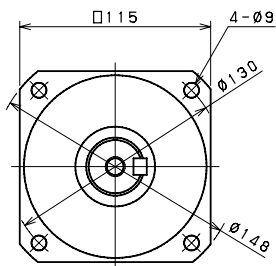
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

## VRB-115 2단 2stage

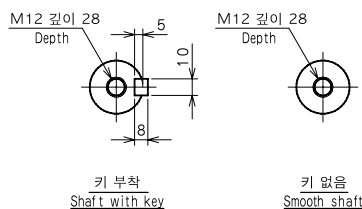
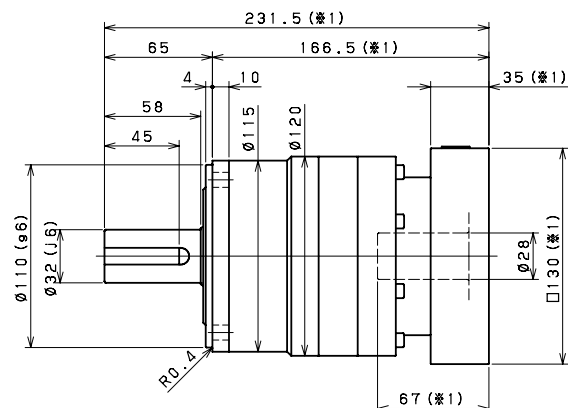
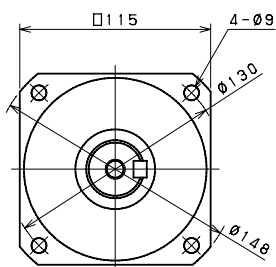
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 14$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

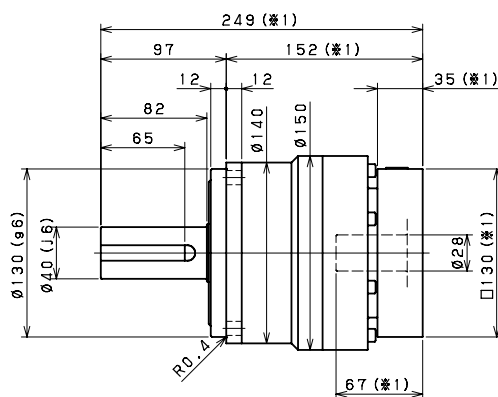
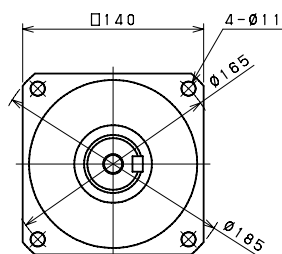
※1 Length will vary depending on motor.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

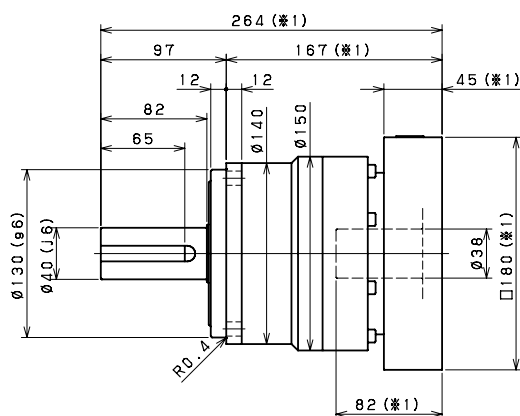
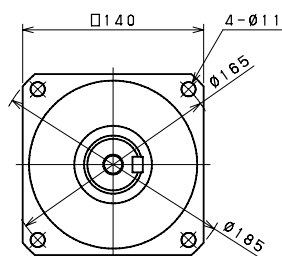


VRB-140 1단 1stage

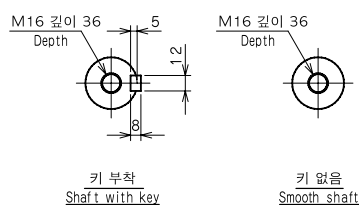
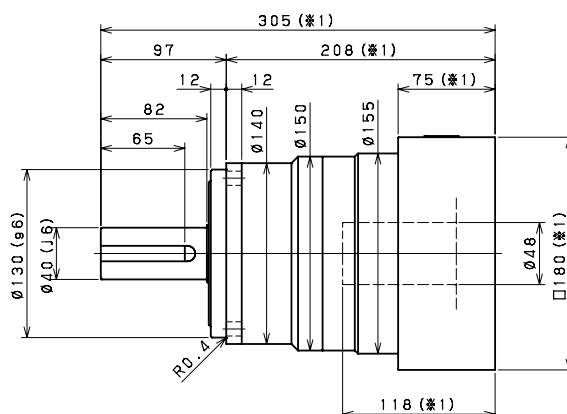
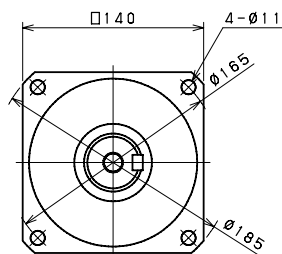
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 48$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

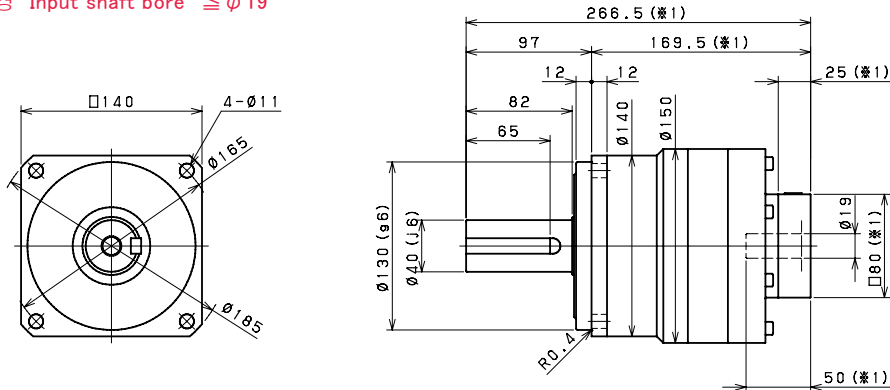
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

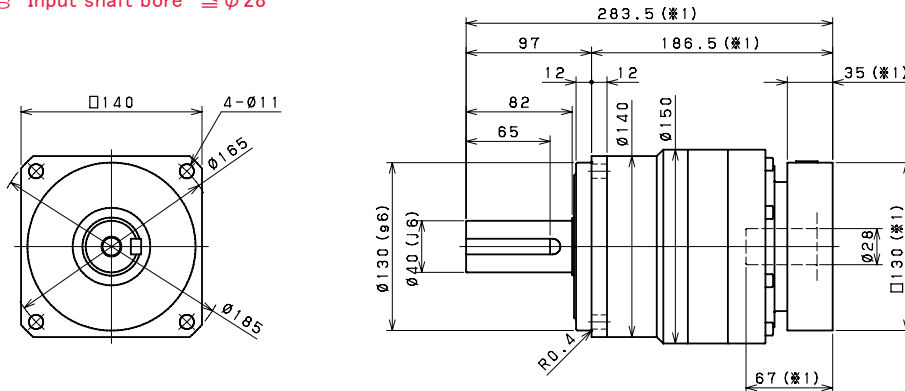
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

## VRB-140 2단 2stage

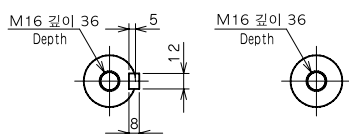
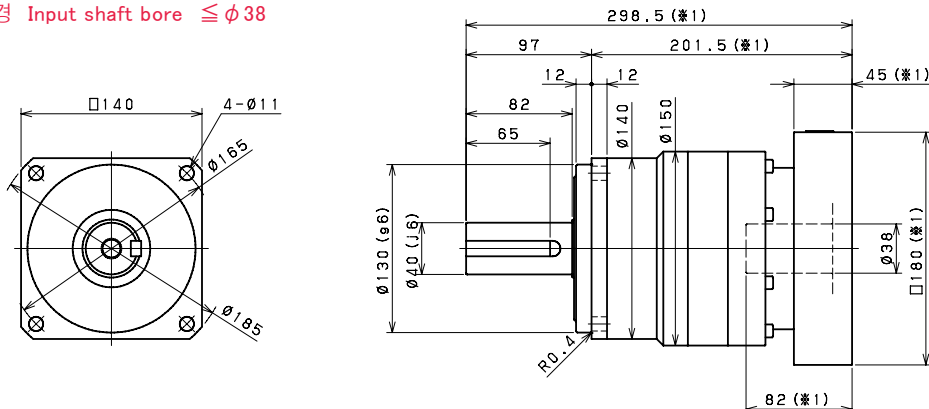
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 19$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



키 부착  
Shaft with key

키 없음  
Smooth shaft

※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

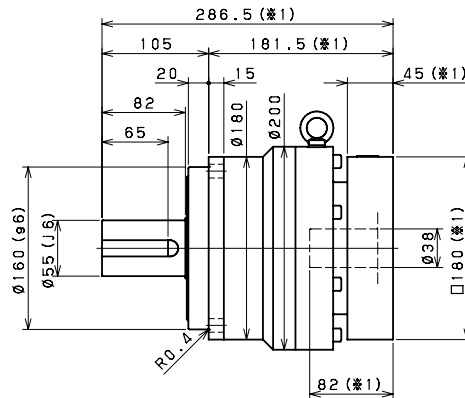
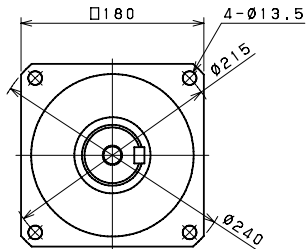
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

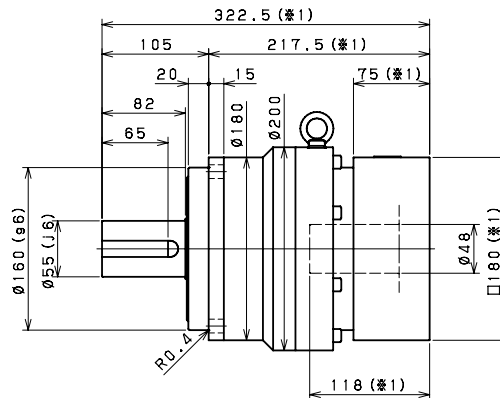
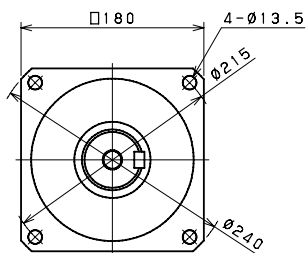
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-180 1단 1stage

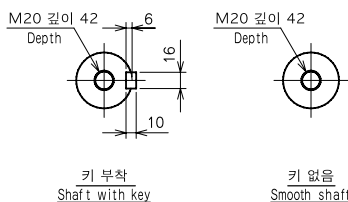
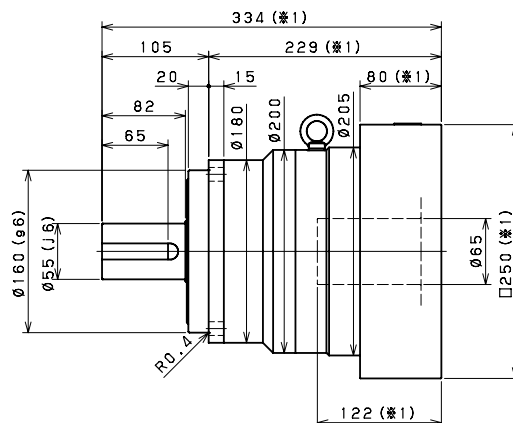
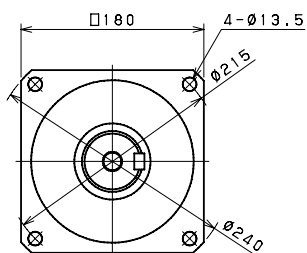
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 48$



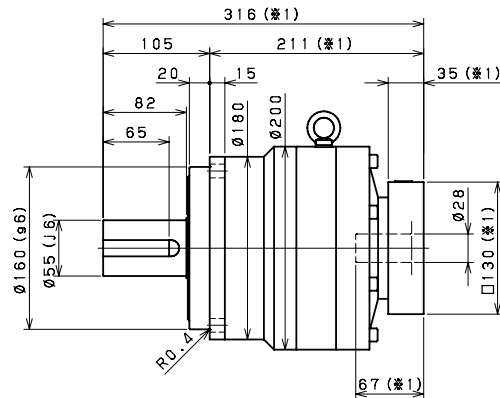
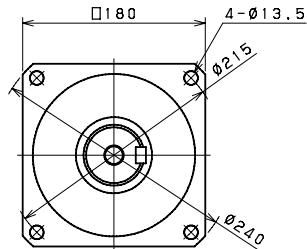
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 65$



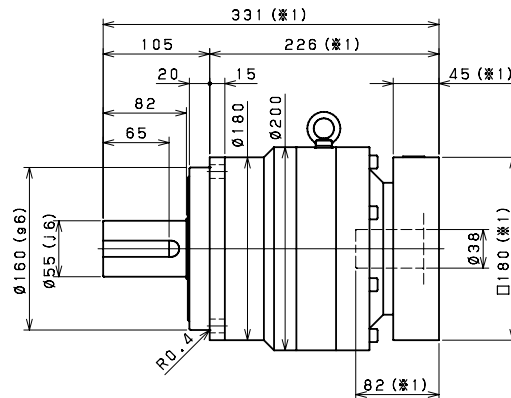
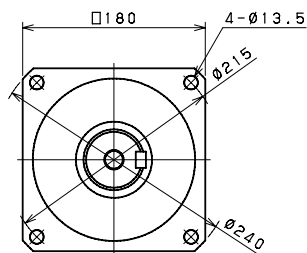
- ※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.
- ※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.
- ※1 Length will vary depending on motor.
- ※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

## VRB-180 2단 2stage

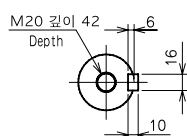
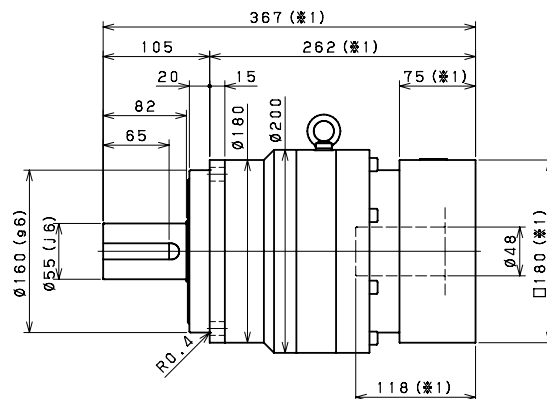
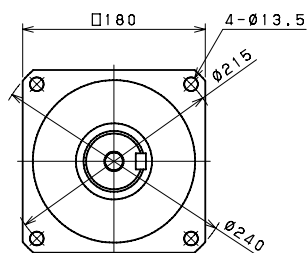
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 28$



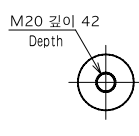
입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 48$



키 부착  
Shaft with key



키 없음  
Smooth shaft

※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

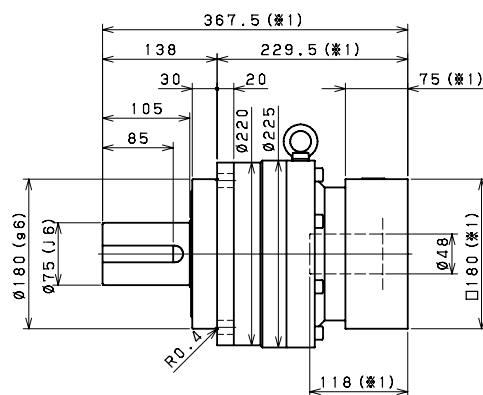
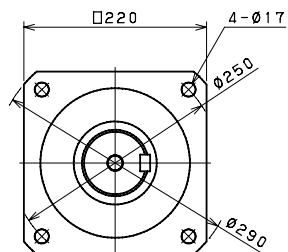
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

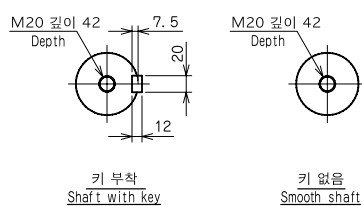
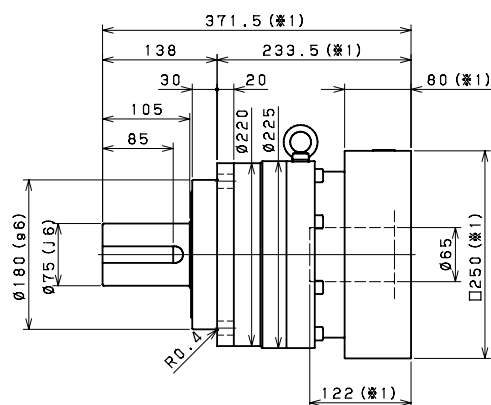
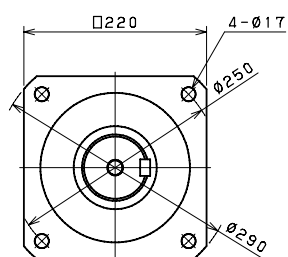
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-220 1단 1stage

입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 48$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 65$



※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

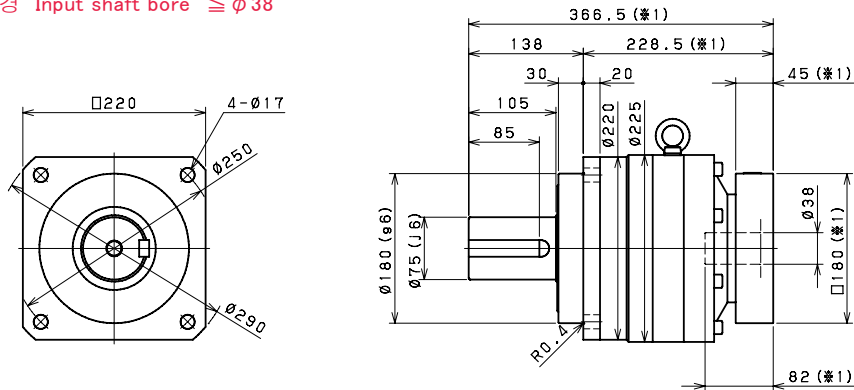
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

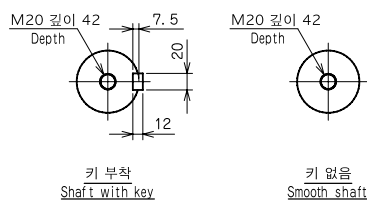
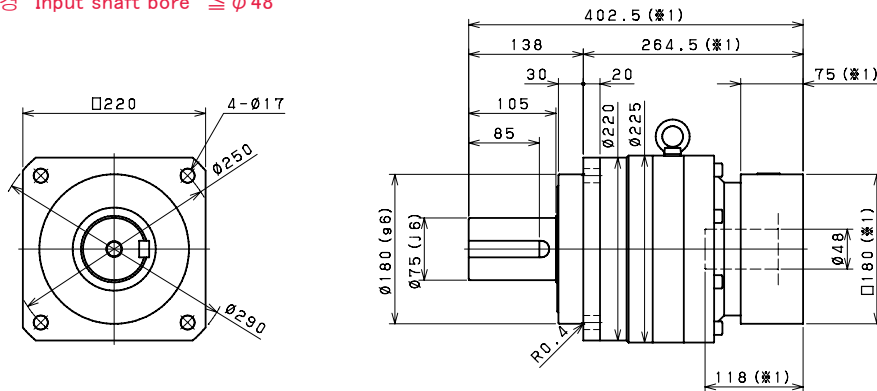
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

## VRB-220 2단 2stage

입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 38$



입력 축 내경 Input shaft bore  $\leq \phi 48$



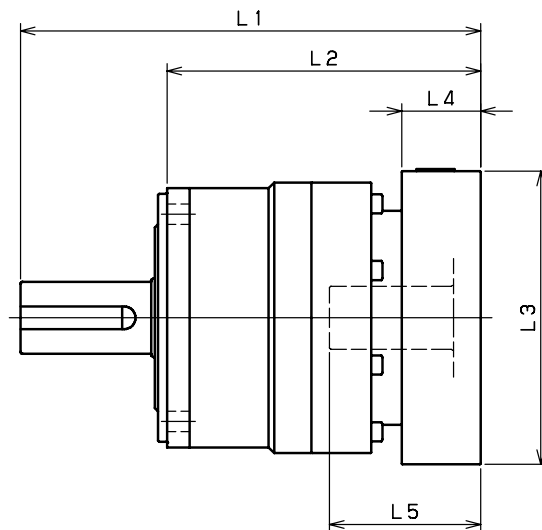
※1 설치 모터에 의해 바뀔 수 있습니다.

※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는, 부싱이 삽입됩니다.

※1 Length will vary depending on motor.

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-060



형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-060-□-□-8** (입력 축 내경 $\leq \phi 8$ )	AA·AC·AD·AF·AG	112	75	□52	15.5	32	131	94	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK	117	80	□52	20.5	37	136	99	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE	112	75	□60	15.5	32	131	94	□60	15.5	32
	BC·BF	117	80	□60	20.5	37	136	99	□60	20.5	37
	CA	117	80	□70	20.5	37	136	99	□70	20.5	37
VRB-060-□-□-14** (입력 축 내경 $\leq \phi 14$ )	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	115	78	□65	16.5	35	136	99	□65	16.5	35
	BC·BH·BM	120	83	□65	21.5	40	141	104	□65	21.5	40
	BL	125	88	□65	26.5	45	146	109	□65	26.5	45
	CA	115	78	□70	16.5	35	136	99	□70	16.5	35
	CB	120	83	□70	21.5	40	141	104	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	115	78	□80	16.5	35	136	99	□80	16.5	35
	DE	120	83	□80	21.5	40	141	104	□80	21.5	40
	DG	125	88	□80	26.5	45	146	109	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	115	78	□90	16.5	35	136	99	□90	16.5	35
	ED	125	88	□90	26.5	45	146	109	□90	26.5	45
	FA	115	78	□100	16.5	35	136	99	□100	16.5	35
	GA	115	78	□115	16.5	35	136	99	□115	16.5	35
VRB-060-□-□-19** (입력 축 내경 $\leq \phi 19$ )	DA·DB·DC	130	93	□80	25	50					
	DD	140	103	□80	35	60					
	DE	135	98	□80	30	55					
	EA	135	98	□90	30	55					
	EB	130	93	□90	25	50					
	EC	140	103	□90	35	60					
	FA	130	93	□100	25	50					
	FB	140	103	□100	35	60					
	GA·GC	135	98	□115	30	55					
	GB·GD	130	93	□115	25	50					
	HA	130	93	□130	25	50					
	HB	145	108	□130	40	65					
	HC·HD·HE	135	98	□130	30	55					

※ 1 단 감속 : 1/3 ~ 1/10, 2단 감속 : 1/15 ~ 1/100

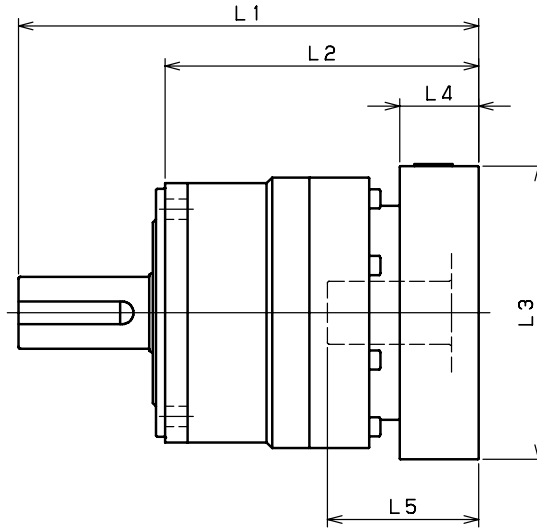
※ 2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※ 1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100

※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.



VRB-090



형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-090-□-□-8** (입력 축 내경 $\leq \phi 8$ )	AA·AC·AD·AF·AG						160	112	□52	15.5	32
	AB·AE·AH·AJ·AK						165	117	□52	20.5	37
	BA·BB·BD·BE						160	112	□60	15.5	32
	BC·BF						165	117	□60	20.5	37
	CA						165	117	□70	20.5	37
VRB-090-□-□-14** (입력 축 내경 $\leq \phi 14$ )	BA·BB·BD·BE·BF·BG·BJ·BK	143	95	□65	16.5	35	165	117	□65	16.5	35
	BC·BH·BM	148	100	□65	21.5	40	170	122	□65	21.5	40
	BL	153	105	□65	26.5	45	175	127	□65	26.5	45
	CA	143	95	□70	16.5	35	165	117	□70	16.5	35
	CB	148	100	□70	21.5	40	170	122	□70	21.5	40
	DA·DB·DC·DD·DF·DH	143	95	□80	16.5	35	165	117	□80	16.5	35
	DE	148	100	□80	21.5	40	170	122	□80	21.5	40
	DG	153	105	□80	26.5	45	175	127	□80	26.5	45
	EA·EB·EC	143	95	□90	16.5	35	165	117	□90	16.5	35
	ED	153	105	□90	26.5	45	175	127	□90	26.5	45
	FA	143	95	□100	16.5	35	165	117	□100	16.5	35
	GA	143	95	□115	16.5	35	165	117	□115	16.5	35
VRB-090-□-□-19** (입력 축 내경 $\leq \phi 19$ )	DA·DB·DC	153	105	□80	25	50	175	127	□80	25	50
	DD	163	115	□80	35	60	185	137	□80	35	60
	DE	158	110	□80	30	55	180	132	□80	30	55
	EA	158	110	□90	30	55	180	132	□90	30	55
	EB	153	105	□90	25	50	175	127	□90	25	50
	EC	163	115	□90	35	60	185	137	□90	35	60
	FA	153	105	□100	25	50	175	127	□100	25	50
	FB	163	115	□100	35	60	185	137	□100	35	60
	GA·GC	158	110	□115	30	55	180	132	□115	30	55
	GB·GD	153	105	□115	25	50	175	127	□115	25	50
	HA	153	105	□130	25	50	175	127	□130	25	50
	HB	168	120	□130	40	65	190	142	□130	40	65
VRB-090-□-□-28** (입력 축 내경 $\leq \phi 28$ )	HC·HD·HE	158	110	□130	30	55	180	132	□130	30	55
	FA·FB·FC	170	122	□100	35	67					
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	170	122	□115	35	67					
	HA·HC·HD	170	122	□130	35	67					
	HB	180	132	□130	45	77					
	JA·JB·JC	170	122	□150	35	67					
	KA·KB	170	122	□180	35	67					
	KD	180	132	□180	45	77					
	LA	170	122	□200	35	67					
	MA	170	122	□220	35	67					

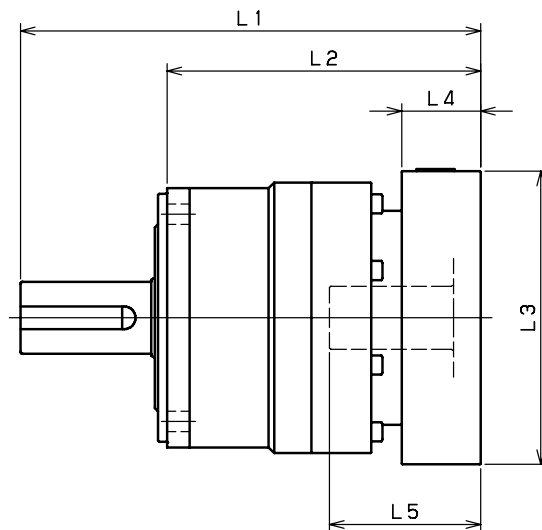
※1 1단 감속 : 1/3 ~ 1/10, 2단 감속 : 1/15 ~ 1/100

※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-115



형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-115-□-□-14** (입력 축 내경 $\leq \phi 14$ )	BA•BB•BD•BE•BF•BG•BJ•BK						204.5	139.5	□65	16.5	35
	BC•BH•BM						209.5	144.5	□65	21.5	40
	BL						214.5	149.5	□65	26.5	45
	CA						204.5	139.5	□70	16.5	35
	CB						209.5	144.5	□70	21.5	40
	DA•DB•DC•DD•DF•DH						204.5	139.5	□80	16.5	35
	DE						209.5	144.5	□80	21.5	40
	DG						214.5	149.5	□80	26.5	45
	EA•EB•EC						204.5	139.5	□90	16.5	35
	ED						214.5	149.5	□90	26.5	45
	FA						204.5	139.5	□100	16.5	35
	GA						204.5	139.5	□115	16.5	35
VRB-115-□-□-19** (입력 축 내경 $\leq \phi 19$ )	DA•DB•DC	187	122	□80	25	50	214.5	149.5	□80	25	50
	DD	197	132	□80	35	60	224.5	159.5	□80	35	60
	DE	192	127	□80	30	55	219.5	154.5	□80	30	55
	EA	192	127	□90	30	55	219.5	154.5	□90	30	55
	EB	187	122	□90	25	50	214.5	149.5	□90	25	50
	EC	197	132	□90	35	60	224.5	159.5	□90	35	60
	FA	187	122	□100	25	50	214.5	149.5	□100	25	50
	FB	197	132	□100	35	60	224.5	159.5	□100	35	60
	GA•GC	192	127	□115	30	55	219.5	154.5	□115	30	55
	GB•GD	187	122	□115	25	50	214.5	149.5	□115	25	50
	HA	187	122	□130	25	50	214.5	149.5	□130	25	50
	HB	202	137	□130	40	65	229.5	164.5	□130	40	65
VRB-115-□-□-28** (입력 축 내경 $\leq \phi 28$ )	HC•HD•HE	192	127	□130	30	55	219.5	154.5	□130	30	55
	FA•FB•FC	204	139	□100	35	67	231.5	166.5	□100	35	67
	GA•GB•GC•GD•GE•GF•GG	204	139	□115	35	67	231.5	166.5	□115	35	67
	HA•HC•HD	204	139	□130	35	67	231.5	166.5	□130	35	67
	HB	214	149	□130	45	77	241.5	176.5	□130	45	77
	JA•JB•JC	204	139	□150	35	67	231.5	166.5	□150	35	67
	KA•KB	204	139	□180	35	67	231.5	166.5	□180	35	67
	KD	214	149	□180	45	77	241.5	176.5	□180	45	77
	LA	204	139	□200	35	67	231.5	166.5	□200	35	67
	MA	204	139	□220	35	67	231.5	166.5	□220	35	67
VRB-115-□-□-38** (입력 축 내경 $\leq \phi 38$ )	HA	225	160	□130	45	82					
	HB	220	155	□130	40	77					
	JA	225	160	□150	45	82					
	KA•KB•KC	225	160	□180	45	82					
	LA	225	160	□200	45	82					
	LB	235	170	□200	55	92					
	MA•MB	225	160	□220	45	82					
	NA	225	160	□250	45	82					

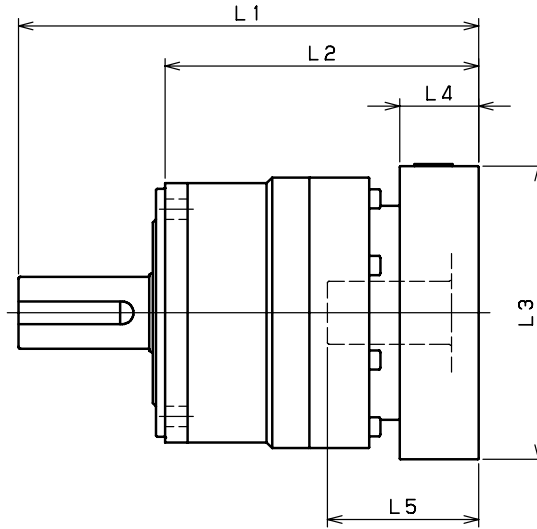
※1 1단 감속: 1/3 ~ 1/10, 2단 감속: 1/15 ~ 1/100

※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-140



형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-140-□-□-19** (입력 축 내경 $\leq \phi 19$ )	DA·DB·DC						266.5	169.5	□80	25	50
	DD						276.5	179.5	□80	35	60
	DE						271.5	174.5	□80	30	55
	EA						271.5	174.5	□90	30	55
	EB						266.5	169.5	□90	25	50
	EC						276.5	179.5	□90	35	60
	FA						266.5	169.5	□100	25	50
	FB						276.5	179.5	□100	35	60
	GA·GC						271.5	174.5	□115	30	55
	GB·GD						266.5	169.5	□115	25	50
	HA						266.5	169.5	□130	25	50
	HB						281.5	184.5	□130	40	65
VRB-140-□-□-28** (입력 축 내경 $\leq \phi 28$ )	HC·HD·HE						271.5	174.5	□130	30	55
	FA·FB·FC	249	152	□100	35	67	283.5	186.5	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG	249	152	□115	35	67	283.5	186.5	□115	35	67
	HA·HC·HD	249	152	□130	35	67	283.5	186.5	□130	35	67
	HB	259	162	□130	45	77	293.5	196.5	□130	45	77
	JA·JB·JC	249	152	□150	35	67	283.5	186.5	□150	35	67
	KA·KB	249	152	□180	35	67	283.5	186.5	□180	35	67
	KD	259	162	□180	45	77	293.5	196.5	□180	45	77
VRB-140-□-□-38** (입력 축 내경 $\leq \phi 38$ )	LA	249	152	□200	35	67	283.5	186.5	□200	35	67
	MA	249	152	□220	35	67	283.5	186.5	□220	35	67
	HA	264	167	□130	45	82	298.5	201.5	□130	45	82
	HB	259	162	□130	40	77	293.5	196.5	□130	40	77
	JA	264	167	□150	45	82	298.5	201.5	□150	45	82
	KA·KB·KC	264	167	□180	45	82	298.5	201.5	□180	45	82
	LA	264	167	□200	45	82	298.5	201.5	□200	45	82
	LB	274	177	□200	55	92	308.5	211.5	□200	55	92
VRB-140-□-□-48** (입력 축 내경 $\leq \phi 48$ )	MA·MB	264	167	□220	45	82	298.5	201.5	□220	45	82
	NA	264	167	□250	45	82	298.5	201.5	□250	45	82
	KB·KC	285	188	□180	55	98					
	KA	305	208	□180	75	118					
	LA	285	188	□200	55	98					
	MA	285	188	□220	55	98					
	MB	305	208	□220	75	118					
	NA	305	208	□250	75	118					
	PA	305	208	□280	75	118					

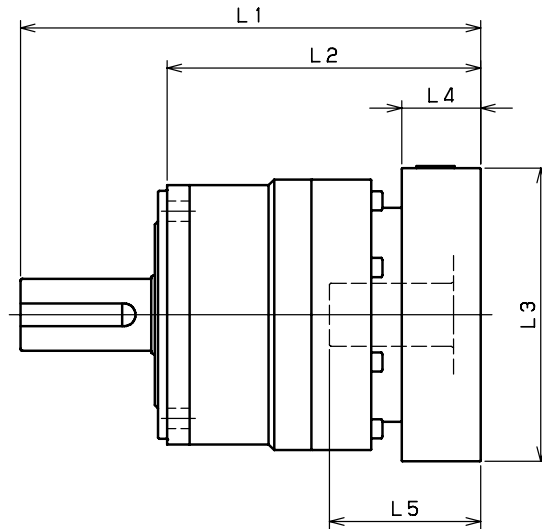
※ 1 1단 감속 : 1/3 ~ 1/10, 2단 감속 : 1/15 ~ 1/100

※ 2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※ 1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100

※ 2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-180

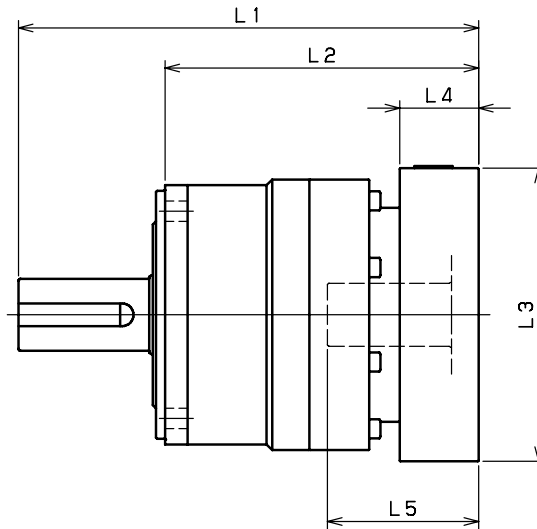


형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-180-□-□-28** (입력 축 내경 ≤ φ28) Input shaft bore ≤ φ28	FA·FB·FC						316	211	□100	35	67
	GA·GB·GC·GD·GE·GF·GG						316	211	□115	35	67
	HA·HC·HD						316	211	□130	35	67
	HB						326	221	□130	45	77
	JA·JB·JC						316	211	□150	35	67
	KA·KB						316	211	□180	35	67
	KD						326	221	□180	45	77
	LA						316	211	□200	35	67
VRB-180-□-□-38** (입력 축 내경 ≤ φ38) Input shaft bore ≤ φ38	MA						316	211	□220	35	67
	HA	286.5	181.5	□130	45	82	331	226	□130	45	82
	HB	281.5	176.5	□130	40	77	326	221	□130	40	77
	JA	286.5	181.5	□150	45	82	331	226	□150	45	82
	KA·KB·KC	286.5	181.5	□180	45	82	331	226	□180	45	82
	LA	286.5	181.5	□200	45	82	331	226	□200	45	82
	LB	296.5	191.5	□200	55	92	341	236	□200	55	92
	MA·MB	286.5	181.5	□220	45	82	331	226	□220	45	82
VRB-180-□-□-48** (입력 축 내경 ≤ φ48) Input shaft bore ≤ φ48	NA	286.5	181.5	□250	45	82	331	226	□250	45	82
	KB·KC	302.5	197.5	□180	55	98	347	242	□180	55	98
	KA	322.5	217.5	□180	75	118	367	262	□180	75	118
	LA	302.5	197.5	□200	55	98	347	242	□200	55	98
	MA	302.5	197.5	□220	55	98	347	242	□220	55	98
	MB	322.5	217.5	□220	75	118	367	262	□220	75	118
VRB-180-□-□-65** (입력 축 내경 ≤ φ65) Input shaft bore ≤ φ65	NA	322.5	217.5	□250	75	118	367	262	□250	75	118
	PA	322.5	217.5	□280	75	118	367	262	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	334	229	□220	80	122					
	NA	334	229	□250	80	122					
	PA	354	249	□280	100	142					
	PB	364	259	□280	110	152					
	QA	354	249	□320	100	142					

※1 1단 감속: 1/3 ~ 1/10, 2단 감속: 1/15 ~ 1/100  
※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100  
※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.

VRB-220



형식 Model number	** : 어댑터 기호 ** : Adapter code	1단 Single					2단 Double				
		L1	L2	L3	L4	L5	L1	L2	L3	L4	L5
VRB-220-□-□-38** (입력 축 내경 ≤ φ38 Input shaft bore)	HA						366.5	228.5	□130	45	82
	HB						361.5	223.5	□130	40	77
	JA						366.5	228.5	□150	45	82
	KA·KB·KC						366.5	228.5	□180	45	82
	LA						366.5	228.5	□200	45	82
	LB						376.5	238.5	□200	55	92
	MA·MB						366.5	228.5	□220	45	82
VRB-220-□-□-48** (입력 축 내경 ≤ φ48 Input shaft bore)	NA						366.5	228.5	□250	45	82
	KB·KC	347.5	209.5	□180	55	98	382.5	244.5	□180	55	98
	KA	367.5	229.5	□180	75	118	402.5	264.5	□180	75	118
	LA	347.5	209.5	□200	55	98	382.5	244.5	□200	55	98
	MA	347.5	209.5	□220	55	98	382.5	244.5	□220	55	98
	MB	367.5	229.5	□220	75	118	402.5	264.5	□220	75	118
	NA	367.5	229.5	□250	75	118	402.5	264.5	□250	75	118
VRB-220-□-□-65** (입력 축 내경 ≤ φ65 Input shaft bore)	PA	367.5	229.5	□280	75	118	402.5	264.5	□280	75	118
	MA·MB·MC·MD	371.5	233.5	□220	80	122					
	NA	371.5	233.5	□250	80	122					
	PA	391.5	253.5	□280	100	142					
	PB	401.5	263.5	□280	110	152					
	QA	391.5	253.5	□320	100	142					

※1 1단 감속 : 1/3 ~ 1/10, 2단 감속 : 1/15 ~ 1/100

※2 모터 축 지름이 입력 축 지름과 다를 경우는 부싱이 삽입됩니다.

※1 Single reduction : 1/3 ~ 1/10, Double reduction : 1/15 ~ 1/100

※2 Bushing will be inserted to adapt to motor shaft.